

(11)Publication number:

09-191683

(43)Date of publication of application: 22.07.1997

6/10

(51)Int.CI.

H02P 6/08

H02M 7/48

H02P

(21)Application number: 08-003551

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

12.01.1996

(72)Inventor: DEGUCHI TAKASHI

MIURA KENICHIRO AZUMA MITSUHIDE

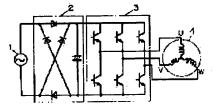
OKUI HIROSHI

# (54) INVERTER

## (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To enhance the efficiency by controlling the conduction angle variably such that a three-phase inverter sets the conduction waveform of a DC three- phase brushless motor within a specified angle per phase thereby preventing the ON loss and switching loss due to forward voltage drop.

SOLUTION: Voltage of an AC power supply 1 is converted into a DC voltage and then passed through an inverter 3 to produce a pseudo AC voltage which is applied to a DC three-phase brushless motor 4. The inverter 3 controls the conduction angle variably such that the conduction waveform per phase will be within 120° in a conduction phase where magnets buried in the rotor of DC three-phase brushless motor perfectly face the field winding of stator at 0° when the waveform is symmetric from -600° to +60° around 0° and from +120° to +240° around +180°. According to the arrangement, motor efficiency can be enhanced by decreasing the number of switching times of inverter 3 without varying the voltage amplitude.



# **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

# 特開平9-191683

(43)公開日 平成9年(1997)7月22日

技術表示箇所
. (全 6 頁)

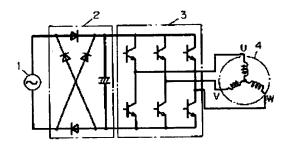
(21)出顧番号	特顧平8 −355 L	(71)出顧人	000005821 松下電器産業株式会社
(22)出願日	平成8年(1996)1月12日		大阪府門真市大字門真1006番地
		(72)発明者	出口 陰 大阪府門真市大字門真1006番姫 松下電器 産業株式会社内
		(72)発明者	三浦 實一郎 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内
		(72)発明者	東 光英 大阪府門真市大字門真1006番始 松下電器 産業株式会社内
•		(74)代理人	弁理士 徳本 智之 (外1名) 最終頁に続く

# (54) 【発明の名称】 インパータ装置

# (57)【要約】

【課題】 インバータ部のスイッチングロス、モータの 高周波鉄損を減少させる高効率のモータ駆動インバータ 装置を提供するものである。

【解決手段】 コンパータと3相インパータと3相DC ブラシレスモータからなり、前記3相インバータによる 前記3相DCブラシレスモータへの通電波形を1組あた り120度以内に通電角を可変制御するものである。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 コンバータと3相インバータと3相DC ブラシレスモータからなり、前記3相インバータによる 前記3相DCブラシレスモータへの通電波形を1相あた り120度以内に通電角を可変制御することを特徴とす るインバータ装置。

1

【請求項2】 前記通電波形を3相とも略同一波形とした請求項1記載のインバータ装置。

【請求項3】 前記3相DCブラシレスモータのロータに埋設された磁石とステータの界磁巻線が完全対向した 10 状態を0度とする通電位相において0度を中心として一60度から+60度までを対称とし、かつ+180度を中心として+120度から+240度までを対称とした請求項2記載のインバータ装置。

【請求項4】 前記通電位組をさらに-30度を中心として-60度から0度までを対称とし、かつ+30度を中心として0度から+60度までを対称とし、かつ+150度を中心として+120度から+180度までを対称としかつ+210度を中心として+180度から+240度までを対称とした請求項3記載のインバータ装置。

【請求項5】 前記通電波形の中心を前記通電位相のー30度、+30度、+150度、+210度としてそれぞれ通電角を設定した請求項2記載のインバータ装置。 【請求項6】 前記通電波形の中心を前記通電位相のー45度、-15度、+15度、+45度、+135度、+165度、+195度、+225度としてそれぞれ通電角を設定した請求項2記載のインバータ装置。

【請求項7】 前記通電波形を3相間で異なる波形とした請求項1記載のインバータ装置。

【請求項8】 前記通電波形のうち1相を120度以内で1通電とした請求項7記載のインバータ装置。

【請求項9】 前記通電波形のうち0度及び180度を含む期間をONとした請求項1記載のインバータ装置。

【請求項10】 前記通電波形の中心を前記通電位相の -30度、+30度、+150度、+210度とし、かつ0度及び180度を含む期間をONとしてそれぞれ通 電角を設定した請求項2記載のインバータ装置。

【請求項11】 前記通電波形の通電角をそれぞれ可変 設定とした請求項2から10記載のインバータ装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はルームエアコンの圧 縮機などのモータを駆動するインバータ装置に関する。 【0002】

【従来の技術】従来、モータ駆動インバータの方式としてはモータを電圧駆動する電圧型インバータと電流駆動する電流型インバータが知られている。電圧型インバータには、さらに大別すると、PWM駆動方式とPAM駆動方式がある。図8(a)はPWM駆動方式の構成図、

図8(b)は同方式の駆動波形、図9(a)はPAM駆動方式の構成図、図9(b)は同方式の駆動波形を示す。1は交流電源、2は交流電源1を直流に変換するコンバータ、3は直流からモータに印加する疑似交流を生成するインバータ部、4はエアコンの圧縮機などに用いられる3相モータを示す。PWM駆動方式は図8において電圧振幅をほぼ一定としてキャリア周波数に同期して波形をチョッピングし、通電デューティを変化させて電力を制御する方式である。また図9(a)において5はインバータ部3に印加する電圧をPWMによる断続手段などを用いて制御する電圧降下部である。PAM駆動方式は図9において電圧降下部5により印加する電圧振幅を変化させて電力を制御する方式である。

#### [00031

【発明が解決しようとする課題】しかしながら図8に示すPWM駆動方式ではモータ4に印加する電力を自由に可変できるがインバータ部3でのスイッチング回路が多くスイッチングロスが大きくなる。またモータにおいてもインバータ部のスイッチングによる高周波鉄損が増大20 し、トータルの効率向上には限度があった。また図9に示すPAM駆動方式では120 通電を行うことによりモータの高周波鉄損を抑制してモータ効率を向上することができ、インバータ部3のスイッチングロスが少ない反面。電圧降下部5の順方向電圧降下によるONロス及びスイッチングロスが発生し、トータルの効率向上につながらないという問題もあった。

【0004】本発明は上記従来例の課題を解決するもので、電圧降下部5を不要とし、インバータ部3のスイッチングロスを減少し、モータ4の高周波鉄損を減少し30で、インバータ及びモータの効率の向上を目的とするものである。

### [0005]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために本発明のインバータ装置は、コンバータと3相インバータと3相DCブラシレスモータからなり、前記3相インバータによる前記3相DCブラシレスモータへの通電液形を1相あたり120度以内に通電角を可変制御するものである。

#### [0006]

「発明の実施の形態」上記課題を解決するために本発明のインバータ装置は、コンバータと3相インバータと3相人ンバータと3相人ンバータによる前記3相DCブラシレスモータへの通電波形を1相あたり120度以内に通電角を可変制御するものである。

【()()()() また本発明のインバータ装置は、前記通電 液形を3相とも略同一液形としたものである。

[00008]また本発明のインバータ装置は、前記3相 DCブラシレスモータのロータに埋設された磁石とステータの界磁巻線が完全対向した状態を0度とする通電位

相において0度を中心として-60度から+60度まで を対称とし、かつ+180度を中心として+120度か ち+240度までを対称としたものである。

【() () () () 9】また本発明のインバータ装置は、前記通電 位相をさらに-30度を中心として-60度から0度ま でを対称とし、かつ+30度を中心として()度から+6 ()度までを対称とし、かつ+15()度を中心として+1 20度から+180度までを対称としかつ+210度を 中心として+180度から+240度までを対称とした ものである。

【()()1()】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形の中心を前記通電位祖の-30度、+30度、+1 50度、+210度としてそれぞれ通電角を設定したも のである。

【0011】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形の中心を前記通電位祖の-45度、-15度、+1 5度, +45度, +135度、+165度、+195 度 +225度としてそれぞれ通電角を設定したもので ある。

電波形を3相間で異なる波形としたものである。

【()()13】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形のうち1組を120度以内で1通電としたものであ

【()()14】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形のうち()度及び18()度を含む期間をONとしたも

【0015】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形の中心を前記通電位相の-30度、+30度、+1 50度、+210度とし、かつ0度及び180度を含む 30 期間をONとしてそれぞれ通電角を設定したものであ

【1)() 16】また本発明のインバータ装置は、前記通電 波形の通電角をそれぞれ可変設定としたものである。

【0017】本発明は上記構成によって、比較的簡単な システム構成で、電圧降下部5を不要とし、インバータ 部3のスイッチングロスを減少し、モータ4の高周波鉄 損を減少して、インバータ部とモータの総合的な効率を 向上させることができる。

[0018]

【実施例】以下本発明のインバータ装置の一実施例を図 面を参照しながら説明する。

【0019】図1において1は交流電源、2は交流電源 1を直流に変換するコンバータ、3は直流からモータに 印加する疑似交流を生成するインバータ、4はエアコン の圧縮機などに用いられる3相DCブラシレスモータを 示す。

【0020】図2は3相DCブラシレスモータ(以後モ ータと略す)の永久磁石を組み込んだロータの自転によ りステータ界磁巻線に発生する誘起電圧波形である。通 50

常、永久磴石と界磁巻線が正対する角度を0°と180 \* として、()\* 及び18()\* を中心として界磁巻線に1 20 の位相幅の通常を行うことによりモータの駆動を 行っている。同図に示す誘起電圧の高い位相角に合わせ て通電することによりモータの高い駆動トルクと高い効 率を得ることができる。

【りり21】図3は本発明の実施例の通電波形の説明図 である。モータにおいては120 通電方式がよく用い られるが、本発明は図2のごとく通電角をPWMによら 10 ずに120 以内に制御する。これにより電圧振幅を変 化させず、かつインバータ部のスイッチング回数を減ら してモータの電力制御を行うことができる。さらに通電 波形の中心を0、及び180、として通電位相幅を制御 することにより、より高いモータ効率を得ることができ る。

【①022】図4は本発明の他の実施例の通電波形の説 明図である。モータの各組の通電波形を位相を120~ ずつずらして略同一としている。同図において-60 - 30\* ・・・・ 240\* と表記した通電位相 【0012】さらに本発明のインバータ装置は、前記通 20 はU-V相のものを例として示している。3相同一とす ることによりモータの相間アンバランスを抑え、安定し たトルク、高い効率を得ることができる。モータ4は3 相巻線となっており、1通電で2巻線に電流が流れるた める钼とも同一波形にするためには一定の条件が必要と なる。この条件を満たすため、()\*を中心として-6() ゛から+60゛までを対称とし、かつ+180゛を中心 として+12() から+24() までを対称とした。ま たさらに3相同一波形にするために、-30°を中心と して-6()\* から()\* までを対称とし、かつ+3()\* を 中心として()\* から+6()\* までを対称とし、かつ+1 50°を中心として+120°から+180°までを対 称としかつ+210'を中心として+180'から+2 40°までを対称とした。以上により3相各相に同一波 形を供給することができる。3相同一とすることにより モータの相間アンバランスを抑え、安定したトルク、高 い効率を得ることができる。

> 【0023】また同図において通電位租の中心を-30 ' +30' +150' +210' としてそれぞれ 通電角を設定した。これにより120°の通電位租角内 40 で2回の通常に限定し、かつ3相同一とすることにより モータの相間アンバランスを抑え、かつ図3に比較して 2回に分割した通電により通電位相幅を広げることにな りモータの1回転中のトルクリップルを抑え、安定した トルク、高い効率を得ながらインバータ部のスイッチン グロスを抑えることができる。

【()()24]図5は本発明の他の実施例の通電波形の説 明図である。同図において、通電位祖の中心を一45 ', -15', +15', +45', +135', +1 65°、+195°、+225°としてそれぞれ通電角 を設定した。これにより120°の通電位相角内で4回 の通電に限定し、かつ3相同―とすることによりモータ の相間アンバランスを抑え、4回に分割した通電により 通電位相幅を広げることによりモータの1回転中のトル クリップルをさらに減少し、安定したトルク、高い効率

を得ながらインバータ部のスイッチングロスを抑えるこ とができる。

【①025】図6は本発明の他の実施例の通電波形の説 明図である。モータの各相の通電波形を3相間で異なる 波形としている。このためインバータ部の波形生成自由 としているため、スイッチングロスをさらに低減するこ

【0026】図7は本発明の他の実施例の通電波形の説 明図である。通電波形のうち()\*及び18()\*を含む期 間をONとし、図2に示す誘起電圧が最も高い位钼角の 期間を通電することにより、磁束利用効率が向上してモ ータの効率が向上する。また通電波形の中心を前記電流 位組の-30\*、+30\*、+150\*、+210\*と し、かつ()\* 及び18()\* を含む期間をONとしてそれ ぞれ通電角を設定した。3相同一波形にするために同図 20 のごとく5回の通常となる。

[0027] とれにより120 の通電位相角内で5回 の通電に限定し、かつ3相同一波形とすることによりモ ータの相間アンバランスを抑え、通電位相を120°に 広げることによりモータの 1 回転中のトルクリップルを 抑え、より高い効率を得ながらインバータ部のスイッチ ングロスも抑えることができる。

【0028】さらに図3から図7において通電波形のそ れぞれの通電角を可変して設定することにより、モータ の電力制御及び可変速を行うことができる。

#### [0029]

とが可能となる。

【発明の効果】以上の説明から明らかなように、本発明 はモータへの通電波形を1組あたり120°以内に通電 角を可変制御することにより、電圧振幅を変化させず、 かつインバータ部のスイッチング回数を減らしてモータ の電力制御を行うことができる。

【0030】また通電波形の中心を0、及び180、と して通電位相幅を制御することにより、高い効率を得る ことができる。

[0031] さらにモータの各相の通電波形を120\* ずつ位相をずらして略同一としている。3相同一とする ことによりモータの相間アンバランスを抑え、安定した トルク、高い効率を得ることができる。

【0032】さらに3相とも同一波形にするために、0 \* を中心として - 6 () \* から + 6 () \* までを対称とし、 かつ+180\*を中心として+120\*から+240\* までを対称としたことにより、モータの相間アンバラン スを抑え、安定したトルク、高い効率を得ることができ

【0033】またさらに3相同一波形にするために、- 50 比較してスイッチング回数が減少することによる。

30°を中心として-60°から0°までを対称とし、 かつ+30°を中心として0°から+60°までを対称 とし、かつ+150°を中心として+120°から+1 80° までを対称としかつ+210° を中心として+1 80°から+240°までを対称としたことによりモー タの相間アンバランスを抑え、安定したトルク、高い効 率を得ることができる。

【0034】また通電位相の中心を-30°、+30 \* . + 15()\* . + 21()\* としてそれぞれ通電角を設 度が増す。同図においてU-V相は120~間に1通電(10)定したことにより120~の通電位組角内で2回の通電 に限定し、かつ3相同一とすることによりモータの相間 アンバランスを抑え、2回に分割した通電により通電位 相幅を広げることによりモータの1回転中のトルクリッ ブルを抑え、安定したトルク、高い効率を得ながらイン バータ部のスイッチングロスを抑えることができる。 【0035】また通電位組の中心を-45°、-15 ', +15', +45', +135', +165', + 195'、+225' としてそれぞれ通電角を設定した ことにより120°の通電位相角内で4回の通電に限定 し、かつ3相同一とすることによりモータの相間アンバ ランスを抑え、4回に分割した通電により通電位相幅を より広げることによりモータの1回転中のトルクリップ ルを抑え、安定したトルク、高い効率を得ながらインバ ータ部のスイッチングロスを抑えることができる。

> 【()()36】またモータの各相の通電波形を3相間で異 なる波形としているためインバータ部の波形生成自由度 が増す。同図においてU-V相は120°間に1通電と しており、スイッチングロスをさらに低減することが可 能となる。

30 【0037】また通電波形のうち0、及び180、を含 む期間をONとしたことにより、図2に示す誘起電圧が 最も高い位相角の期間を通電することになり、 磁束利用 効率が向上しモータの効率が向上する。

【()()38】さらに通電波形の中心を前記電流位相の一 30\*、+30\*、+150\*、+210\* とし. かつ ()、及び18()、を含む期間をONとしてそれぞれ通常 角を設定したことにより、120°の通電位相角内で5 回の通電に限定し、かつ3相同一波形とすることにより モータの相間アンバランスを抑え、通電位相幅を120 \* まで広げることによりモータの1回転中のトルクリッ プルを抑え、より高い効率を得ながらインバータ部のス イッチングロスをも抑えることができる。

【()()39】さらに通電波形のそれぞれの通電角を可変 して設定することにより、モータの電力制御及び可変速 を行うことができる。

【()()4()】また本発明をエアコン用の圧縮機モータに 応用すればシステムの漏洩電流が大幅に低減する。これ は漏洩電流がモータの界磁巻線と鉄心間の静電容量に起 因しており、本発明によればPWM方式インバータ等に (5)

特開平9-191683

【0041】以上のように本発明は、比較的簡単なシステム構成で、電圧降下部を不要とし、インバータ部のスイッチングロスを減少し、モータの高周波鉄損を減少して、インバータ部とモータの総合的な効率を向上させることができる効果を有する。

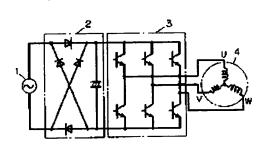
[()()42] またモータからの漏洩電流を低減する効果を有する。

### 【図面の簡単な説明】

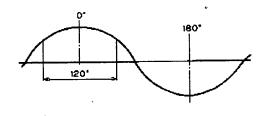
- 【図1】本発明のインバータ装置のシステム構成図
- 【図2】3相DCブラシレスモータの**誘起電圧**液形を示 10 す図
- 【図3】本発明の実施例の通電波形の説明図
- 【図4】本発明の他の実施例の通電波形の説明図

- \*【図5】本発明の他の実施例の通電波形の説明図
  - 【図6】本発明の他の実施例の通電波形の説明図
  - 【図7】本発明の他の実施例の通電波形の説明図
  - 【図8】(a)PWM駆動方式の構成図
  - (b) PWM駆動方式の駆動波形を示す図
  - 【図9】(a) PAM駆動方式の構成図
  - (b) PAM駆動方式の駆動波形を示す図
  - 【符号の説明】
  - 1 交流電源
  - 2 コンバータ
  - 3 インバータ部 4 3相DCブラシレスモータ
  - 5 電圧降下部

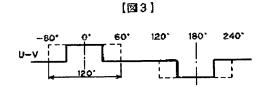
[図1]

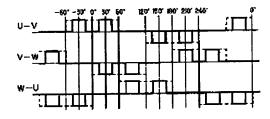


[図2]

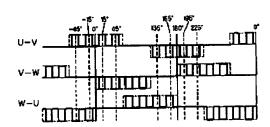


【図4】

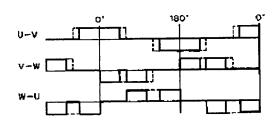


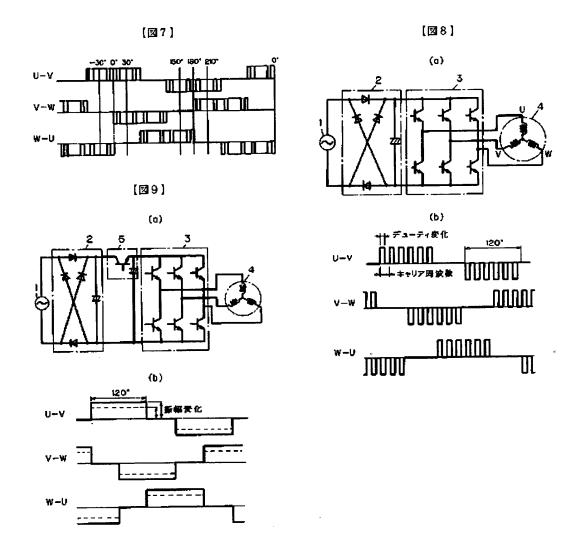


[図5]



[図6]





フロントページの続き

(72)発明者 奥井 博司 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内